

# 目录

## 第一章安装蓝牙驱动

1.1 PC 端首先下载蓝牙驱动并安装，

名称	修改日期	类型	大小
HC-XX-USB使用说明new	2022/6/8 16:13	文件夹	
CL_WobSocket(1).exe	2023/8/23 9:40	应用程序	57 KB
HC-XX-U..ew.rar	2023/8/22 9:02	360压缩 RAR 文件	15,349 KB

1.2 点击 HC-XX-USB 文件，找到 HC-USB-D 新驱动文件夹点击进去，更具电脑 Windows 系统安装驱动，一般都是第一个文件夹点击进去，

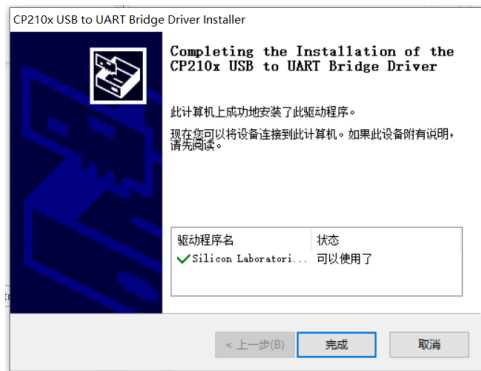
名称	修改日期	类型	大小
CP2104_Windows 7_8_10_Drivers	2017/3/8 15:10	文件夹	
CP2104_Windows XP_2003_7_8_Driv...	2017/3/8 15:10	文件夹	
其它操作系统驱动下载链接.doc	2017/3/8 15:05	Microsoft Word ...	24 KB

1.3 进去后找到 CP210xvcplnStaller\_x64exe 文件双击。

名称	修改日期	类型	大小
x64	2017/3/8 15:10	文件夹	
x86	2017/3/8 15:10	文件夹	
CP210xVCPInstaller_x64.exe	2017/3/8 15:05	应用程序	1,034 KB
CP210xVCPInstaller_x86.exe	2017/3/8 15:05	应用程序	911 KB
dpinst.xml	2017/3/8 15:05	XML 文档	12 KB
SLAB_License_Agreement_VCP_Wind...	2017/3/8 15:05	文本文档	9 KB
slabvcpcat	2017/3/8 15:05	安全目录	11 KB
slabvcpcinf	2017/3/8 15:05	安装信息	15 KB
操作系统位数说明.txt	2017/3/8 15:05	文本文档	1 KB

1.4 点击下一步，勾选上我接受这个协议 (A)，然后下一页，点击完成

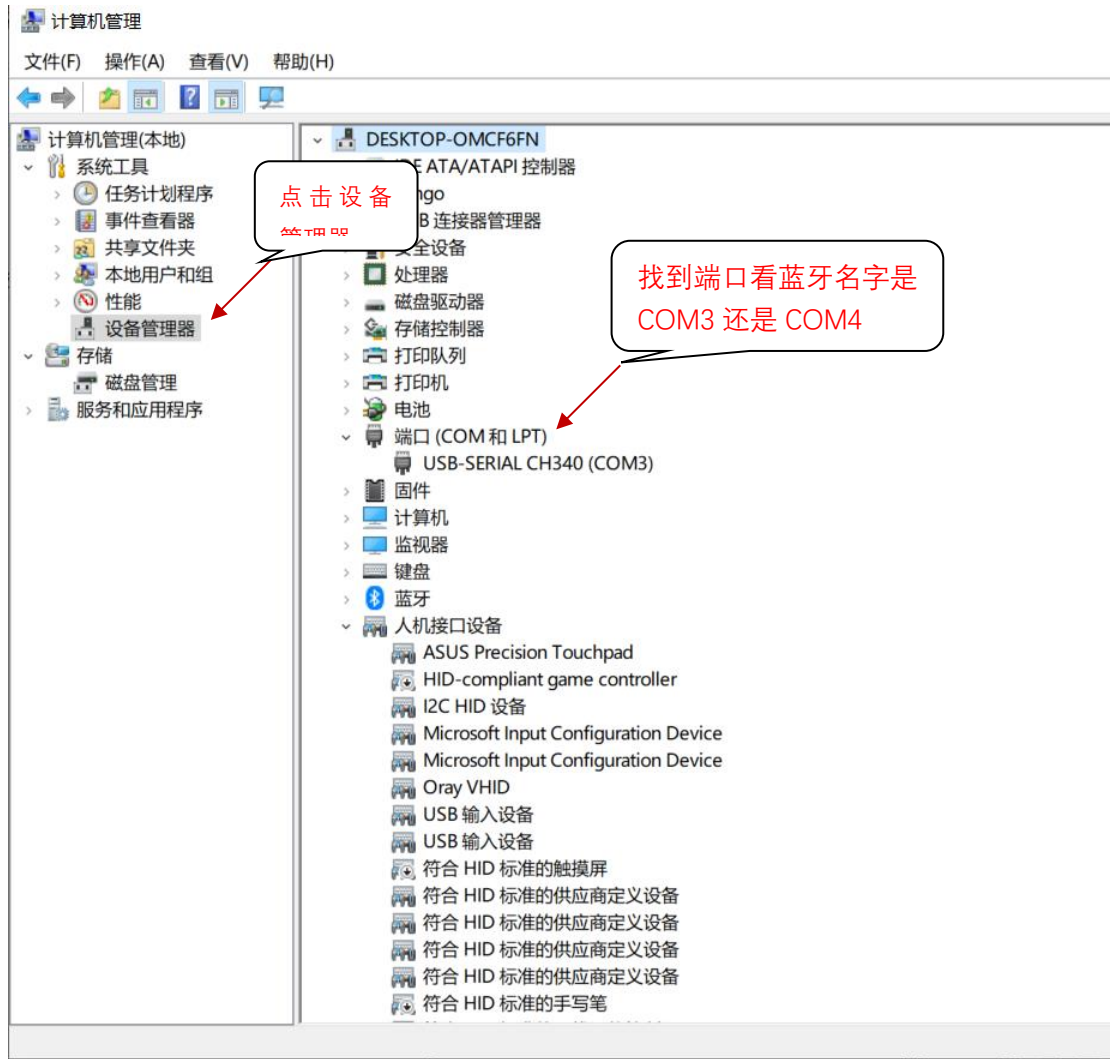




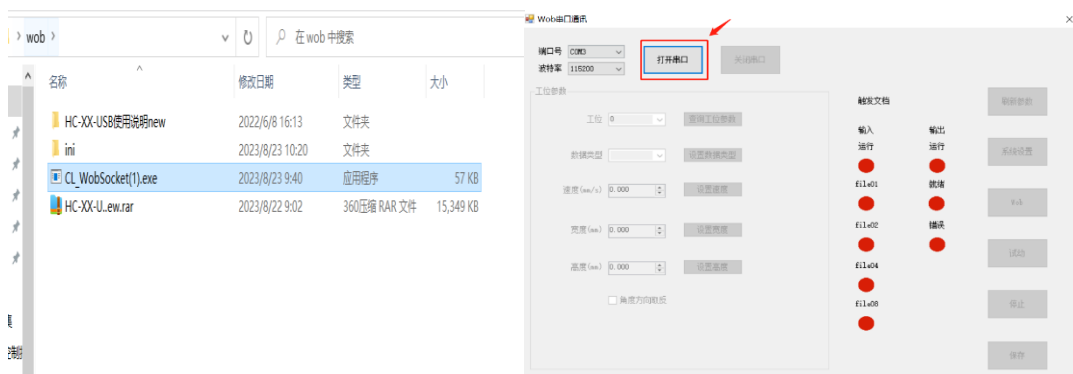
## 第二章软件使用

2.1 pc 端软件使用方法，安装好蓝牙驱动后，再插上 USB 蓝牙模块到电脑上，蓝灯快速闪烁是没有连接上蓝牙的，蓝灯长亮就是代表连接成功，右键桌面此电脑进入管理,找到设备管理器，再找到端口，查看蓝牙名字是 COM3 还是 COM 串口号是几。这个是确定 pc 端 wob 软件的串口名。





2.2 打开 pc 端 wob 软件，选择刚才在端口里面找到的 COM3,在串口选择栏选中 COM3，波特率都是 115200 是不用去选择更改的。再点击打开串口，此时它会刷新一下，



2.3 点击打开串口后，等待连接和更新数据。



2.4 确定工作范围，做 BOX 校正填入范围，然后出光，如果量出图形不对小了没有达到预期的图像大小就加一点缩放比例，再次出光直到图形大小达到预期要求。

2.5 设置好图形，速度和图形宽度和高度后，可以试动出一下红光看一下，确认参数正确。接上 IO 的 IO 信号后就可以用 wob 工作了。每次设置数据是要点设置的对应的设置，例如设置宽度为 3，填充好 3，后点击设置宽度

### 第三章功能介绍

- 1 端口号：以装了蓝牙驱动后，插上蓝牙在此电脑里面找到端口查看是 COM3 还是 COM 几。
- 2 波特率：一般默认为 115200，这个不需要更改。
- 3 打开串口：设置好端口号和波特率后，点击打开串口，如果显示失败就是 COM 号不对，打开成功需要等待几秒才能打开成功。
- 4 关闭串口：就是关闭了蓝牙连接。
- 5 工位：工位是需要 IO 触发才能使用其他工位，没有触发 IO 的情况下只能使用 0 号工位，更改好工位后，请点击查询工位参数，这样才能设置成功。
- 6 数据类型：是设置图形形状的，里面有矩形，圆，x 正弦，y 正弦，8，∞，横线，设置好图形后，请点击设置数据类型，这样才能设置成功。
- 7 速度：是设置图形运行速度快慢，设置好速度后，请点击设置速度，这样才能设置成功。
- 8 宽度：是设置图形宽度的，设置好宽度后，请点击设置宽度，这样才能确保设置成功。
- 9 高度：是设置图形高度的，设置好高度后，请点击设置高度，这样才能确保设置成功。
- 10 角度方向取反：确定运行轨迹的，勾选或者不勾选。



**11 触发文档：**是通过 IO 来触发的，接上 IO 线来触发，IO file01,02,04,08 接上线就能触发文档，这几个 IO 决定你能使用那几个工位的参数设置。

**12 IO 灯：**输入有五个灯，运行灯要接 IO 信号，因为它是影响到 wob 运行的 io，IO file01,02,04,08 为触发文档号的。输出灯有三个，运行灯亮就表示在运行，就绪灯亮表示准备就绪，错误灯亮表示启用错误闭环。

**13 刷新参数：**是确定你设置的参数是否有成功设置进去。

**14 系统设置：**里面有 box 校正，偏移量，最大工作距离 XY，最大工作速度，XY 坐标互换，振镜反向。请看第二十条详细说明。

**15 wob：**wob 运行，需要接 IO 信号 IO 信号才能运行 wob。

**16 试动：**是查看你运行的图形速度一些参数是否正确。

**17 停止：**是运行 wob 和试动后，做停止的。

**18 保存：**保存所有数据，这是确定你设置的参数有所保存，以防万一断电或蓝牙连接断开后，再次打开软件后连接号串口，所有数据都会返回过来。



**20 系统设置：**（1）校正尺寸 BOX 首先要确认最大的工作范围,缩放比例 XY 是，修改图形大小到你想要的范围，例如：最大工作范围为 10MM,BOX 校正 XY 都改为 10mm，再去修改数据类型为矩形，宽度高度都为 10mm,然后出光打出图形，量出图形是否为 10mm,不足的情况下，再去系统设置找到缩放比例，如果 XY 都不足的情况下，把缩放比例往上加一点，（2）偏移量 XY 是让图形偏移的，（3）最大工作距离 XY 是限制外面的宽度和高度的范围，设置里面设置了 5mm 那么外面的宽度和高度就限制成 5mm 的范围了,它不会超过这个范围了。（4）最大工作速度也是做限制的，限制外面的速度，系统设置了 1000，那么外面的速度也就只能达到 1000 的速度，如果你设置了外面的速度为 2000，但他实际上也就是 1000 的速度。（5）XY 坐标互换，就是 XY 方向互换倒置。（6）振镜 1 反向，就是 X 左右倒置。（7）振镜 2 反向，就是 Y 左右倒置。

系统参数

(1) 校正尺寸(mm) 160.000 设置校正尺寸  
缩放比例X 1.000 设置X缩放  
缩放比例Y 1.000 设置Y缩放

(2) 偏移量X 0.000 设置偏移量X  
偏移量Y 0.000 设置偏移量Y

(3) 最大工作距离X 10.000 设置最大X  
最大工作距离Y 10.000 设置最大Y

(4) 最大工作速度 10000.000 设置最大速度

(5)  XY坐标互换

(6)  振镜1反向

(7)  振镜2反向

关闭